

## TP noté HAX604X.

Déposer vos fichiers (2 au maximum) sur l'espace moodle de l'UE HAX604X, dans l'espace de dépôt TP noté. Pas d'envoi par mail! Vous pouvez déposer des fichiers `.ipynb` ou `.py` (Python). La notation tiendra compte de la lisibilité du code, des commentaires et des légendes des figures. Les deux exercices sont indépendants. Le barème est indicatif.

### 1 Codage du schéma des 3/8 de Newton (14 pts).

Le schéma des 3/8 de Newton pour résoudre l'équation différentielle  $y' = f(t, y)$  est défini par :

$$\begin{aligned}k_1 &= f(t_0, y_0) \\k_2 &= f\left(t_0 + \frac{h}{3}, y_0 + \frac{h}{3}k_1\right) \\k_3 &= f\left(t_0 + \frac{2h}{3}, y_0 - \frac{h}{3}k_1 + h k_2\right) \\k_4 &= f\left(t_0 + h, y_0 + h(k_1 - k_2 + k_3)\right) \\y_1 &= y_0 + \frac{h}{8}(k_1 + 3k_2 + 3k_3 + k_4)\end{aligned}$$

Codez ce schéma dans une fonction `N38(f, t0, y0, h, tfinal)`. Puis en prenant la fonction  $f(t, y) = y$  et les paramètres : intervalle de temps `t0, tfinal = 0, 7`, donnée initiale `y0 = 1`, exécutez les tâches suivantes.

- tracer sur la même figure pour le pas de temps  $h = 1$  la solution numérique calculée par le schéma ainsi que la solution exacte.
- calculer les solutions approchées par le schéma N38 pour une suite de pas de temps  $h = 1/8, 1/16, 1/32, 1/64, 1/128$ .
- tracer sur une autre figure en coordonnées logarithmiques l'erreur max entre la solution exacte et la solution numérique en fonction du pas  $h$ .

D'après vos résultats, quel est l'ordre de convergence de ce schéma? Justifiez en traçant une droite de pente convenable dans le graphe d'erreur en coordonnées log-log.

### 2 Codage de l'orbite d'Arenstorf (6 pts).

On considère le système d'équations différentielles :

$$\begin{aligned}x'' &= x + 2y' - \mu_2 \frac{(x + \mu_1)}{D_1} - \mu_1 \frac{(x - \mu_2)}{D_2} \\y'' &= y - 2x' - \mu_2 \frac{y}{D_1} - \mu_1 \frac{y}{D_2}\end{aligned}$$

où on a noté les dénominateurs

$$\begin{aligned}D_1(x, y) &= ((x + \mu_1)^2 + y^2)^{3/2} \\D_2(x, y) &= ((x - \mu_2)^2 + y^2)^{3/2}\end{aligned}$$

Les valeurs des paramètres sont  $\mu_1 = 0.012277471$  et  $\mu_2 = 1 - \mu_1$ .

1. Ecrire le système sous la forme d'une équation différentielle du premier ordre  $Z' = F(t, Z)$  où  $Z = (x, y, x', y')^T$  est un vecteur à 4 composantes. Préciser la fonction  $F$ .
2. En utilisant le solveur `solve_ivp` de Python, calculer la solution numérique sur l'intervalle de temps  $[0, 17]$  avec les conditions initiales suivantes (attention aux valeurs numériques elles sont précises) :

$$x(0) = 0.994, y(0) = 0, x'(0) = 0, y'(0) = -2.001585.$$

```
from scipy.integrate import solve_ivp
sol=solve_ivp(F, [t0, tfinal], Z0, t_eval=np.linspace(t0, tfinal, 1000), rtol=1e-6, atol=1e-6)
```

Les valeurs du vecteur calculées par le solveur sont dans le tableau `sol.y`, (pour voir toutes les options, consulter l'aide <https://docs.scipy.org/doc/scipy/>.)

3. Tracer la trajectoire  $t \mapsto (x(t), y(t))$  pour `t = np.linspace(0, tfinal, 1000)`. Prenez d'abord `tfinal = 17`. La trajectoire a été calculée par R. Arenstorf pour la mission Apollo 11. Elle représente l'orbite de la capsule soumise à l'attraction gravitationnelle de la terre et de la lune. La trajectoire est *périodique*. Estimez approximativement la période, donnez une décimale. Modifiez légèrement  $x(0) = 0.995$ . Que se passe-t-il?