

HLMA201 Bases et dimension

Gaëtan Planchon



Université de Montpellier
Faculté des Sciences

10 février 2017

1. Espace vectoriel de dimension finie

1.1 Famille génératrice

1.2 Notion de bases

2. Problèmes d'existence : base et dimension

2.1 Existence de bases

2.2 Dimension

3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

3.1 Dimension d'un sous-espace vectoriel

3.2 Existence de supplémentaires

3.3 Dimension d'une somme de deux sous-espaces vectoriel

3.4 Rang d'une famille de vecteurs

Dans toute la suite de ce cours et sans précision supplémentaire, \mathbb{K} désigne indifféremment \mathbb{Q} , \mathbb{R} , ou \mathbb{C} . Lorsque E est un \mathbb{K} -espace vectoriel, et k un entier au moins égal à 1, une **famille** de k vecteur de E est une suite finie ordonnée $u_1 \dots, u_k$ de vecteurs de E , avec d'éventuelles répétitions. On note une telle famille (u_1, \dots, u_k) .

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie
 - 1.1 Famille génératrice
 - 1.2 Notion de bases
2. Problèmes d'existence : base et dimension
3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie

1.1 Famille génératrice

1.2 Notion de bases

2. Problèmes d'existence : base et dimension

2.1 Existence de bases

2.2 Dimension

3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

3.1 Dimension d'un sous-espace vectoriel

3.2 Existence de supplémentaires

3.3 Dimension d'une somme de deux sous-espaces vectoriel

3.4 Rang d'une famille de vecteurs

Famille génératrice

Définition

Soit E un espace vectoriel. Une **famille génératrice** de E est une famille \mathcal{F} de vecteurs de E telle que tout élément de E peut s'écrire comme une combinaison linéaire d'éléments de \mathcal{F} , autrement dit telle que $\text{vect}(\mathcal{F})=E$.

Convention

La famille \emptyset engendre l'espace nul $\{0_E\}$.

Exemples

1. Les familles $((1, 0), (0, 1))$ et $((1, 1), (1, -1))$ engendrent \mathbb{R}^2
2. La familles $((1, 0), (0, 1), (1, 1))$ engendre \mathbb{R}^2
3. La famille $((1, 0, \dots, 0), (0, 1, 0, \dots, 0), \dots, (0, \dots, 0, 1))$ est une famille génératrice de \mathbb{R}^n .
4. La famille $((1, 2, 1), (1, 1, 1), (1, 0, 1))$ n'est pas génératrice de \mathbb{R}^3
5. Soit $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + y - 2z = 0\}$.
 $((-1, 1, 0), (2, 0, 1))$ est génératrice de F .

Définition

(Espace vectoriel de dimension finie) Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel. On dit que E est de **dimension finie** s'il possède une partie génératrice **finie**, et de dimension infinie sinon.

Exemples

1. \mathbb{R}^n est un espace vectoriel de dimension finie ;
2. $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + y - 2z = 0\}$ est de dimension finie ;
3. $F = \text{Vect}(x \mapsto x^k, k \in \mathbb{N})$ est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ de dimension infinie.

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie

1.1 Famille génératrice

1.2 Notion de bases

2. Problèmes d'existence : base et dimension

2.1 Existence de bases

2.2 Dimension

3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

3.1 Dimension d'un sous-espace vectoriel

3.2 Existence de supplémentaires

3.3 Dimension d'une somme de deux sous-espaces vectoriel

3.4 Rang d'une famille de vecteurs

Bases

Définition

Une famille *libre* et *génératrice* d'un espace vectoriel est appelée une **base** de cet espace vectoriel.

Exemples fondamentaux

1. Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Pour $i \in [1, n]$, on pose

$e_i = (0, \dots, \overbrace{1}^{i\text{-eme}}, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n$. Alors la famille (e_1, \dots, e_n) est une base de \mathbb{R}^n .

2. Soit $n \in \mathbb{N}$, et $F_n = \text{Vect}(x \mapsto x^k, k \in \mathbb{N}, k \leq n)$. Pour $i \in [0, n]$, on pose $e_i : x \mapsto x^i \in \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. Alors la famille (e_0, \dots, e_n) est une base de F_n .

Exemples

1. La famille $((1, 1), (1, -1))$ est une base de \mathbb{R}^2 ;
2. La famille $((-1, 1, 0), (2, 0, 1))$ est une base de $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + y - 2z = 0\}$.
3. La famille (M_1, M_2, M_3, M_4) où $M_1 = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$, $M_2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$, $M_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ et $M_4 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ est une base de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$.
4. La famille $(x \mapsto e^x, x \mapsto e^{2x})$ est une famille libre de $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ mais n'est pas génératrice de $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie
2. Problèmes d'existence : base et dimension
 - 2.1 Existence de bases
 - 2.2 Dimension
3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie

1.1 Famille génératrice

1.2 Notion de bases

2. Problèmes d'existence : base et dimension

2.1 Existence de bases

2.2 Dimension

3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

3.1 Dimension d'un sous-espace vectoriel

3.2 Existence de supplémentaires

3.3 Dimension d'une somme de deux sous-espaces vectoriel

3.4 Rang d'une famille de vecteurs

Théorème

Algorithme de la base incomplète Soit $E \neq \{0_E\}$ un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, X une partie génératrice finie de E , et \mathcal{L} une famille libre de E . Alors on peut compléter \mathcal{L} en une base de E en lui ajoutant certains vecteurs de X .

Plan de la preuve

On note $X = (x_1, \dots, x_n)$, et on initialise : $\mathcal{B} = \mathcal{L}$.

- ▶ \mathcal{B} est donc une famille libre.
- ▶ On considère la famille \mathcal{B} augmentée de x_1 . Si cette famille est libre, on remplace alors \mathcal{B} par la famille \mathcal{B} augmentée de x_1 . Sinon, on laisse \mathcal{B} .

Plan de la preuve

On note $X = (x_1, \dots, x_n)$, et on initialise : $\mathcal{B} = \mathcal{L}$.

- ▶ \mathcal{B} est donc une famille libre.
- ▶ On considère la famille \mathcal{B} augmentée de x_1 . Si cette famille est libre, on remplace alors \mathcal{B} par la famille \mathcal{B} augmentée de x_1 . Sinon, on laisse \mathcal{B} .
- ▶ On « remonte » au 1er point, puis on augmente \mathcal{B} avec x_2 .

Plan de la preuve

On note $X = (x_1, \dots, x_n)$, et on initialise : $\mathcal{B} = \mathcal{L}$.

- ▶ \mathcal{B} est donc une famille libre.
- ▶ On considère la famille \mathcal{B} augmentée de x_1 . Si cette famille est libre, on remplace alors \mathcal{B} par la famille \mathcal{B} augmentée de x_1 . Sinon, on laisse \mathcal{B} .
- ▶ On « remonte » au 1er point, puis on augmente \mathcal{B} avec x_2 .
- ▶ On s'arrête jusqu'à avoir (ou non) augmenté \mathcal{B} de x_n . La famille \mathcal{B} est donc libre.

Plan de la preuve

On note $X = (x_1, \dots, x_n)$, et on initialise : $\mathcal{B} = \mathcal{L}$.

- ▶ \mathcal{B} est donc une famille libre.
- ▶ On considère la famille \mathcal{B} augmentée de x_1 . Si cette famille est libre, on remplace alors \mathcal{B} par la famille \mathcal{B} augmentée de x_1 . Sinon, on laisse \mathcal{B} .
- ▶ On « remonte » au 1er point, puis on augmente \mathcal{B} avec x_2 .
- ▶ On s'arrête jusqu'à avoir (ou non) augmenté \mathcal{B} de x_n . La famille \mathcal{B} est donc libre.
- ▶ Reste prouver que \mathcal{B} engendre E : montrons que pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, x_k est combinaison linéaire d'éléments de \mathcal{B} . Soit donc $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$.
 - ▶ Si $x_k \in \mathcal{B}$, c'est fini : $x_k = 1 \cdot x_k$.
 - ▶ Sinon, dans la k -ième étape de l'algorithme, x_k n'a pas été ajouté à \mathcal{B} , donc x_k était combinaison linéaire d'éléments de \mathcal{B} .

Exemple

On pose $F = \text{Vect}((1, -5, 7), (2, 6, 8), (3, 1, 15), (1, 11, 1))$.

Déterminons une base de F .

- ▶ La famille $((1, -5, 7))$ est libre ;

Exemple

On pose $F = \text{Vect}((1, -5, 7), (2, 6, 8), (3, 1, 15), (1, 11, 1))$.

Déterminons une base de F .

- ▶ La famille $((1, -5, 7))$ est libre ;
- ▶ La famille $((1, -5, 7), (2, 6, 8))$ est libre ;

Exemple

On pose $F = \text{Vect}((1, -5, 7), (2, 6, 8), (3, 1, 15), (1, 11, 1))$.
Déterminons une base de F .

- ▶ La famille $((1, -5, 7))$ est libre ;
- ▶ La famille $((1, -5, 7), (2, 6, 8))$ est libre ;
- ▶ La famille $((1, -5, 7), (2, 6, 8), (3, 1, 15))$ est liée ;

Exemple

On pose $F = \text{Vect}((1, -5, 7), (2, 6, 8), (3, 1, 15), (1, 11, 1))$.
Déterminons une base de F .

- ▶ La famille $((1, -5, 7))$ est libre ;
- ▶ La famille $((1, -5, 7), (2, 6, 8))$ est libre ;
- ▶ La famille $((1, -5, 7), (2, 6, 8), (3, 1, 15))$ est liée ;
- ▶ La famille $((1, -5, 7), (2, 6, 8), (1, 11, 1))$ est liée.

Théorème de la base incomplète/extraite

Théorème

Soit $E \neq \{0_E\}$ un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie.

1. Toute famille libre de E peut être complétée en une base (finie) de E ;
2. De toute famille génératrice de E , on peut extraire une base (finie) de E .

Preuve du point 2 :

Soit \mathcal{G} une partie génératrice de E , éventuellement infinie. E possède une partie génératrice finie X . Tout vecteur de X étant combinaison linéaire d'un nombre fini de vecteurs de \mathcal{G} , E est en fait engendré par une certaine sous-famille \mathcal{G}' de \mathcal{G} . Comme $E \neq \{0_E\}$, \mathcal{G}' contient un vecteur x non nul. On applique alors l'algorithme précédent pour compléter la famille libre $\{x\}$ en une base de E par des éléments de \mathcal{G}' .

Existence de bases en dimension finie

Théorème

Soit $E \neq \{0_E\}$ un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie. Alors E possède une base finie.

Théorème

Soit $E \neq \{0_E\}$ un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie et soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une famille de E . Alors \mathcal{B} est une base si et seulement si :

$$\forall u \in E, \exists ! (\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{K}^n, u = \lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_n e_n.$$

Dans ce cas, on notera $\begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \dots \\ \lambda_n \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$ les **coordonnées** de u dans la base \mathcal{B} .

Exemples

1. $((1, 1), (-1, 1))$ est une base de \mathbb{R}^2 . Les coordonnées d'un vecteur $u = (a, b)$ quelconque de \mathbb{R}^2 dans cette nouvelle base sont $\begin{pmatrix} \frac{a+b}{2} \\ \frac{b-a}{2} \end{pmatrix}$.
2. La famille $((1, -1, 1), (2, 1, -1), (-1, 3, 1))$ est une base de \mathbb{R}^3 et les coordonnées d'un vecteur $u = (a, b, c)$ dans cette base sont $\begin{pmatrix} \frac{1}{12}(4a - b + 7c) \\ \frac{1}{6}(2a + b - c) \\ \frac{1}{4}(b + c) \end{pmatrix}$.
3. On pose $F_2 = \text{Vect}(x \mapsto 1, x \mapsto x, x \mapsto x^2) \subset \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$. Alors la famille $\mathcal{B} = (x \mapsto 1, x \mapsto (x - 1), x \mapsto (x - 1)^2)$ est une base de F_2 .

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie

1.1 Famille génératrice

1.2 Notion de bases

2. Problèmes d'existence : base et dimension

2.1 Existence de bases

2.2 Dimension

3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

3.1 Dimension d'un sous-espace vectoriel

3.2 Existence de supplémentaires

3.3 Dimension d'une somme de deux sous-espaces vectoriel

3.4 Rang d'une famille de vecteurs

Théorème

Soit E un \mathbb{K} - espace vectoriel de dimension fini et distinct de $\{0\}$, engendrée par n éléments. Alors toute partie libre de E possède au plus n éléments.

Plan de la preuve

...

Preuve

Montrons pas récurrence sur n .

Preuve

Montrons pas récurrence sur n .

- ▶ Le cas $n = 1$ est (presque) évident.

Preuve

Montrons pas récurrence sur n .

- ▶ Le cas $n = 1$ est (presque) évident.
- ▶ Soit n un entier quelconque. Supposons que si E est engendré par n éléments, alors toute partie libre de E possède au plus n éléments. Soit E un \mathbb{K} - espace vectoriel engendré par une famille X à $n + 1$ éléments, et soit L une famille avec $n + 2$ éléments distincts deux à deux.

Preuve

Montrons pas récurrence sur n .

- ▶ Le cas $n = 1$ est (presque) évident.
- ▶ Soit n un entier quelconque. Supposons que si E est engendré par n éléments, alors toute partie libre de E possède au plus n éléments. Soit E un \mathbb{K} - espace vectoriel engendré par une famille X à $n + 1$ éléments, et soit L une famille avec $n + 2$ éléments distincts deux à deux.
- ▶ On note $X = (x_1, \dots, x_{n+1})$ et $L = (y_1, \dots, y_{n+2})$.

Preuve

Montrons pas récurrence sur n .

- ▶ Le cas $n = 1$ est (presque) évident.
- ▶ Soit n un entier quelconque. Supposons que si E est engendré par n éléments, alors toute partie libre de E possède au plus n éléments. Soit E un \mathbb{K} - espace vectoriel engendré par une famille X à $n + 1$ éléments, et soit L une famille avec $n + 2$ éléments distincts deux à deux.
- ▶ On note $X = (x_1, \dots, x_{n+1})$ et $L = (y_1, \dots, y_{n+2})$.
- ▶ Pour tout $i \in [1, n + 2]$, il existe $\lambda_i \in \mathbb{K}$ et $y'_i \in \text{Vect}(x_1, \dots, x_n)$ tel que

$$y_i = y'_i + \lambda_i x_{n+1}.$$

Suite de la preuve

Suite de la preuve

- ▶ Si tous les λ_i sont nuls, alors les y_i sont dans $E' = \text{Vect}(x_1, \dots, x_n)$ ce qui prouve le résultat par hypothèse de récurrence (la famille L est liée)

Suite de la preuve

- ▶ Si tous les λ_i sont nuls, alors les y_i sont dans $E' = \text{Vect}(x_1, \dots, x_n)$ ce qui prouve le résultat par hypothèse de récurrence (la famille L est liée)
- ▶ Sinon, on peut supposer que $\lambda_{n+2} \neq 0$.

Suite de la preuve

- ▶ Si tous les λ_i sont nuls, alors les y_i sont dans $E' = \text{Vect}(x_1, \dots, x_n)$ ce qui prouve le résultat par hypothèse de récurrence (la famille L est liée)
- ▶ Sinon, on peut supposer que $\lambda_{n+2} \neq 0$.
- ▶ On a alors $x_{n+1} = \frac{1}{\lambda_{n+2}}(y_{n+2} - y'_{n+2})$ puis, pour tout $i \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket$:

$$y_i = y'_i + \frac{\lambda_i}{\lambda_{n+2}}(y_{n+2} - y'_{n+2})$$

et

$$y_i - \frac{\lambda_i}{\lambda_{n+2}}y_{n+2} = y'_i - \frac{\lambda_i}{\lambda_{n+2}}y'_{n+2}$$

Bases et dimension

└─ Problèmes d'existence : base et dimension

└─ Dimension

- ▶ Or, pour tout entier $i \in [1, n + 2]$,
 $y'_i - \frac{\lambda_i}{\lambda_{n+2}} y'_{n+2} \in \text{Vect}(x_1, \dots, x_n)$ donc on peut appliquer l'hypothèse de récurrence.

- ▶ Or, pour tout entier $i \in [1, n + 2]$,
 $y'_i - \frac{\lambda_i}{\lambda_{n+2}} y'_{n+2} \in \text{Vect}(x_1, \dots, x_n)$ donc on peut appliquer l'hypothèse de récurrence.
- ▶ Alors, la famille des $y_i - \frac{\lambda_i}{\lambda_{n+2}} y_{n+2}$ pour $i \in [1, n + 2]$ est une famille liée, et donc L est une famille liée.

Existence de la dimension

Théorème

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie.

- ▶ Si $E \neq \{0_E\}$, toutes les bases de E sont finies et ont le même nombre d'élément. Cet entier unique est appelé la **dimension** de E et est noté $\dim(E)$;
- ▶ Si $E = \{0_E\}$, alors par convention, $\dim(E) = 0$.

Remarque

Dans le cas $\dim(E)=1$, on dit que E est une droite vectorielle, et dans le cas $\dim(E) = 2$, que E est un plan vectoriel.

Plan de la preuve

- ▶ Soit \mathcal{B} une base finie de E , et \mathcal{B}' une autre base. Comme c'est une famille libre, alors \mathcal{B}' est finie.
- ▶ Soit \mathcal{B} et \mathcal{B}' deux bases de E . Alors, comme \mathcal{B} est génératrice, et \mathcal{B}' est libre, on en déduit que \mathcal{B}' a moins d'élément que \mathcal{B} .
On montre de même que \mathcal{B} a moins d'élément que \mathcal{B}' .

Exemples

1. \mathbb{R}^n est un espace vectoriel de dimension n .
2. $F_n = \text{Vect}(x \mapsto 1, x \mapsto x, \dots, x \mapsto x^n)$ est un espace vectoriel de dimension $n + 1$.
3. $F = \text{Vect}((1, -5, 7), (2, 6, 8), (3, 1, 15), (1, 11, 1))$ est de dimension 2
4. $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + y - 2z = 0\}$ est de dimension 2.
5. $\mathcal{M}_{(n,p)}(\mathbb{K})$ est un espace vectoriel de dimension np .

Proposition

Dans un espace E de dimension n , toute famille libre possède au plus n éléments, et toute famille génératrice de E possède au moins n éléments.

Caractérisation des bases en dimension finie

Théorème

Dans un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie $n \neq 0$, on considère \mathcal{B} une famille de n vecteurs de E . Les assertions suivantes sont équivalentes :

- ▶ \mathcal{B} est une base
- ▶ \mathcal{B} est une famille libre
- ▶ \mathcal{B} est une famille génératrice.

Idée de la preuve

Si \mathcal{B} est une base, on sait qu'elle possède n éléments. Si \mathcal{F} est une famille libre, alors on peut la compléter pour former une base de E , qui sera de dimension n . Si \mathcal{F} contient déjà n éléments, c'est donc déjà une base !

Exemples

1. $((0, 1, 2), (1, 2, 0), (2, 0, 1))$ est une base de \mathbb{R}^3 .
2. $(1, i)$ est une base du \mathbb{R} -espace vectoriel \mathbb{C} qui est donc de dimension 2, mais pas du \mathbb{C} -espace vectoriel \mathbb{C} .
3. $\{u \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}}, \forall n \in \mathbb{N}, u_{n+1} = 2u_n\}$ est un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension 1.

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie
2. Problèmes d'existence : base et dimension
3. Sous-espace vectoriel et dimension finie
 - 3.1 Dimension d'un sous-espace vectoriel
 - 3.2 Existence de supplémentaires
 - 3.3 Dimension d'une somme de deux sous-espaces vectoriel
 - 3.4 Rang d'une famille de vecteurs

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie

1.1 Famille génératrice

1.2 Notion de bases

2. Problèmes d'existence : base et dimension

2.1 Existence de bases

2.2 Dimension

3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

3.1 Dimension d'un sous-espace vectoriel

3.2 Existence de supplémentaires

3.3 Dimension d'une somme de deux sous-espaces vectoriel

3.4 Rang d'une famille de vecteurs

Théorème

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, et F un sous-espace vectoriel de E . Alors F est de dimension finie et $\dim(F) \leq \dim(E)$. Par ailleurs, si $\dim(F) = \dim(E)$ alors $F = E$.

Preuve

- Supposons $F \neq \{0_E\}$. On note \mathcal{N} l'ensemble des nombres d'éléments des familles libres de F .

Théorème

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, et F un sous-espace vectoriel de E . Alors F est de dimension finie et $\dim(F) \leq \dim(E)$. Par ailleurs, si $\dim(F) = \dim(E)$ alors $F = E$.

Preuve

- ▶ Supposons $F \neq \{0_E\}$. On note \mathcal{N} l'ensemble des nombres d'éléments des familles libres de F .
- ▶ C'est un ensemble de \mathbb{N} non vide et majoré : il admet un plus grand élément n .

Théorème

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, et F un sous-espace vectoriel de E . Alors F est de dimension finie et $\dim(F) \leq \dim(E)$. Par ailleurs, si $\dim(F) = \dim(E)$ alors $F = E$.

Preuve

- ▶ Supposons $F \neq \{0_E\}$. On note \mathcal{N} l'ensemble des nombres d'éléments des familles libres de F .
- ▶ C'est un ensemble de \mathbb{N} non vide et majoré : il admet un plus grand élément n .
- ▶ Soit \mathcal{L} une famille libre de F avec n éléments. Alors $n \leq \dim(E)$ car c'est une famille libre de E .

Théorème

Soit E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, et F un sous-espace vectoriel de E . Alors F est de dimension finie et $\dim(F) \leq \dim(E)$. Par ailleurs, si $\dim(F) = \dim(E)$ alors $F = E$.

Preuve

- ▶ Supposons $F \neq \{0_E\}$. On note \mathcal{N} l'ensemble des nombres d'éléments des familles libres de F .
- ▶ C'est un ensemble de \mathbb{N} non vide et majoré : il admet un plus grand élément n .
- ▶ Soit \mathcal{L} une famille libre de F avec n éléments. Alors $n \leq \dim(E)$ car c'est une famille libre de E .
- ▶ Soit $x \in F$. Alors la famille \mathcal{L} augmentée de x est liée donc x est CL d'éléments de \mathcal{L} : c'est une base.

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie

1.1 Famille génératrice

1.2 Notion de bases

2. Problèmes d'existence : base et dimension

2.1 Existence de bases

2.2 Dimension

3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

3.1 Dimension d'un sous-espace vectoriel

3.2 Existence de supplémentaires

3.3 Dimension d'une somme de deux sous-espaces vectoriel

3.4 Rang d'une famille de vecteurs

Existence de supplémentaires en dimension finie

Théorème

Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, et F un sous-espace vectoriel de E . Alors F admet un supplémentaire dans E

Plan de la preuve

- ▶ Le cas $F = \{0_E\}$ est immédiat

Existence de supplémentaires en dimension finie

Théorème

Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, et F un sous-espace vectoriel de E . Alors F admet un supplémentaire dans E .

Plan de la preuve

- ▶ Le cas $F = \{0_E\}$ est immédiat
- ▶ Si $F \neq \{0_E\}$, alors F admet une base $(e_i)_{1 \leq i \leq p}$.

Existence de supplémentaires en dimension finie

Théorème

Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, et F un sous-espace vectoriel de E . Alors F admet un supplémentaire dans E

Plan de la preuve

- ▶ Le cas $F = \{0_E\}$ est immédiat
- ▶ Si $F \neq \{0_E\}$, alors F admet une base $(e_i)_{1 \leq i \leq p}$.
- ▶ On complète cette base en une base de E : $(e_i)_{1 \leq i \leq n}$ (par le théorème de la base incomplète)

Existence de supplémentaires en dimension finie

Théorème

Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie, et F un sous-espace vectoriel de E . Alors F admet un supplémentaire dans E .

Plan de la preuve

- ▶ Le cas $F = \{0_E\}$ est immédiat
- ▶ Si $F \neq \{0_E\}$, alors F admet une base $(e_i)_{1 \leq i \leq p}$.
- ▶ On complète cette base en une base de E : $(e_i)_{1 \leq i \leq n}$ (par le théorème de la base incomplète)
- ▶ On pose alors $G = \text{Vect}((e_i)_{p+1 \leq i \leq n})$. Montrons que F et G sont supplémentaires dans E .

Montrons que pour tout $x \in E$, $\exists!(f, g) \in F \times G$ $x = f + g$. Soit
donc $x \in E : x = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i$.

Montrons que pour tout $x \in E$, $\exists!(f, g) \in F \times G$ $x = f + g$. Soit

$$\text{donc } x \in E : x = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i.$$

► On pose $f = \sum_{i=1}^p \lambda_i e_i$ et $g = \sum_{i=p+1}^n \lambda_i e_i$. Alors $x = f + g$.

Montrons que pour tout $x \in E$, $\exists!(f, g) \in F \times G$ $x = f + g$. Soit

donc $x \in E : x = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i$.

- ▶ On pose $f = \sum_{i=1}^p \lambda_i e_i$ et $g = \sum_{i=p+1}^n \lambda_i e_i$. Alors $x = f + g$.
- ▶ Soit $(f, g) \in F \times G$ et $(f', g') \in F \times G$ tels que $f + g = f' + g'$. Alors $f - f' = g' - g$. On écrit les coordonnées de $f - f'$ et de $g' - g$ dans la base $(e_i)_{1 \leq i \leq n}$. Alors on trouve que $f - f' = g' - g = 0$.

Exemple

On pose $E = \text{Vect} (x \mapsto 1, x \mapsto x, x \mapsto x^2, x \mapsto x^3)$, et $F = \{f \in E, \forall x \in R, f(x+1) = f(1-x)\}$. Alors $\text{Vect} ((x \mapsto x, x \mapsto x^3))$ est un supplémentaire de F dans E .

Exemple

On pose $E = \text{Vect}(x \mapsto 1, x \mapsto x, x \mapsto x^2, x \mapsto x^3)$, et $F = \{f \in E, \forall x \in \mathbb{R}, f(x+1) = f(1-x)\}$. Alors $\text{Vect}((x \mapsto x, x \mapsto x^3))$ est un supplémentaire de F dans E .

- Soit $f : x \mapsto ax^3 + bx^2 + cx + d \in \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.
 $f \in F \Leftrightarrow a = 0, 2b + c = 0$.

Exemple

On pose $E = \text{Vect}(x \mapsto 1, x \mapsto x, x \mapsto x^2, x \mapsto x^3)$, et $F = \{f \in E, \forall x \in \mathbb{R}, f(x+1) = f(1-x)\}$. Alors $\text{Vect}((x \mapsto x, x \mapsto x^3))$ est un supplémentaire de F dans E .

- ▶ Soit $f : x \mapsto ax^3 + bx^2 + cx + d \in \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.
 $f \in F \Leftrightarrow a = 0, 2b + c = 0$.
- ▶ $(x \mapsto 1, x \mapsto x^2 - 2x)$ engendre F , et c'est une famille libre :
c'est une base de F .

Exemple

On pose $E = \text{Vect} (x \mapsto 1, x \mapsto x, x \mapsto x^2, x \mapsto x^3)$, et $F = \{f \in E, \forall x \in \mathbb{R}, f(x+1) = f(1-x)\}$. Alors $\text{Vect} ((x \mapsto x, x \mapsto x^3))$ est un supplémentaire de F dans E .

- ▶ Soit $f : x \mapsto ax^3 + bx^2 + cx + d \in \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.
 $f \in F \Leftrightarrow a = 0, 2b + c = 0$.
- ▶ $(x \mapsto 1, x \mapsto x^2 - 2x)$ engendre F , et c'est une famille libre :
c'est une base de F .
- ▶ On complète pour obtenir une base de E : la famille
 $(x \mapsto 1, x \mapsto x^2 - 2x, x \mapsto x, x \mapsto x^3)$ est libre, et composée
de 4 vecteurs : c'est une base de E .

Exemple

On pose $E = \text{Vect} (x \mapsto 1, x \mapsto x, x \mapsto x^2, x \mapsto x^3)$, et $F = \{f \in E, \forall x \in \mathbb{R}, f(x+1) = f(1-x)\}$. Alors $\text{Vect} ((x \mapsto x, x \mapsto x^3))$ est un supplémentaire de F dans E .

- ▶ Soit $f : x \mapsto ax^3 + bx^2 + cx + d \in \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.
 $f \in F \Leftrightarrow a = 0, 2b + c = 0$.
- ▶ $(x \mapsto 1, x \mapsto x^2 - 2x)$ engendre F , et c'est une famille libre :
c'est une base de F .
- ▶ On complète pour obtenir une base de E : la famille
 $(x \mapsto 1, x \mapsto x^2 - 2x, x \mapsto x, x \mapsto x^3)$ est libre, et composée
de 4 vecteurs : c'est une base de E .
- ▶ $\text{Vect} ((x \mapsto x, x \mapsto x^3))$ est un supplémentaire de F dans E .

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie

1.1 Famille génératrice

1.2 Notion de bases

2. Problèmes d'existence : base et dimension

2.1 Existence de bases

2.2 Dimension

3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

3.1 Dimension d'un sous-espace vectoriel

3.2 Existence de supplémentaires

3.3 Dimension d'une somme de deux sous-espaces vectoriel

3.4 Rang d'une famille de vecteurs

Dimension d'une somme de sev

Théorème

Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel, F et G deux sous-espaces vectoriels de dimension finie de E . Alors $F + G$ est de dimension finie et on a

$$\dim(F + G) = \dim(F) + \dim(G) - \dim(F \cap G)$$

C'est la formule de Grassmann

En particulier, si F et G sont en somme directe, alors

$$\dim(F + G) = \dim(F) + \dim(G).$$

Plan de la preuve

- ▶ On peut supposer $\dim(F) \neq 0$ et $\dim(G) \neq 0$.

Plan de la preuve

- ▶ On peut supposer $\dim(F) \neq 0$ et $\dim(G) \neq 0$.
- ▶ On commence par montrer le cas où F et G sont en somme directe dans E

Plan de la preuve

- ▶ On peut supposer $\dim(F) \neq 0$ et $\dim(G) \neq 0$.
- ▶ On commence par montrer le cas où F et G sont en somme directe dans E
 - ▶ Soit (e_1, \dots, e_p) une base de F , et soit (e_{p+1}, \dots, e_n) une base de G . Alors (e_1, \dots, e_n) est une base de $F + G$ d'où le résultat.

Plan de la preuve

- ▶ On peut supposer $\dim(F) \neq 0$ et $\dim(G) \neq 0$.
- ▶ On commence par montrer le cas où F et G sont en somme directe dans E
 - ▶ Soit (e_1, \dots, e_p) une base de F , et soit (e_{p+1}, \dots, e_n) une base de G . Alors (e_1, \dots, e_n) est une base de $F + G$ d'où le résultat.
- ▶ $F \cap G$ est un sous-espace vectoriel de F qui est de dimension finie : $F \cap G$ est de dimension finie.

Plan de la preuve

- ▶ On peut supposer $\dim(F) \neq 0$ et $\dim(G) \neq 0$.
- ▶ On commence par montrer le cas où F et G sont en somme directe dans E
 - ▶ Soit (e_1, \dots, e_p) une base de F , et soit (e_{p+1}, \dots, e_n) une base de G . Alors (e_1, \dots, e_n) est une base de $F + G$ d'où le résultat.
- ▶ $F \cap G$ est un sous-espace vectoriel de F qui est de dimension finie : $F \cap G$ est de dimension finie.
- ▶ $F \cap G$ admet donc un supplémentaire H dans F . D'après le point précédent, $\dim(F \cap G) + \dim(H) = \dim(F)$.

Plan de la preuve

- ▶ On peut supposer $\dim(F) \neq 0$ et $\dim(G) \neq 0$.
- ▶ On commence par montrer le cas où F et G sont en somme directe dans E
 - ▶ Soit (e_1, \dots, e_p) une base de F , et soit (e_{p+1}, \dots, e_n) une base de G . Alors (e_1, \dots, e_n) est une base de $F + G$ d'où le résultat.
- ▶ $F \cap G$ est un sous-espace vectoriel de F qui est de dimension finie : $F \cap G$ est de dimension finie.
- ▶ $F \cap G$ admet donc un supplémentaire H dans F . D'après le point précédent, $\dim(F \cap G) + \dim(H) = \dim(F)$.
- ▶ Montrons que H est aussi un supplémentaire de G dans $F + G$.
 - ▶ $H \cap G = \{0_E\}$

Plan de la preuve

- ▶ On peut supposer $\dim(F) \neq 0$ et $\dim(G) \neq 0$.
- ▶ On commence par montrer le cas où F et G sont en somme directe dans E
 - ▶ Soit (e_1, \dots, e_p) une base de F , et soit (e_{p+1}, \dots, e_n) une base de G . Alors (e_1, \dots, e_n) est une base de $F + G$ d'où le résultat.
- ▶ $F \cap G$ est un sous-espace vectoriel de F qui est de dimension finie : $F \cap G$ est de dimension finie.
- ▶ $F \cap G$ admet donc un supplémentaire H dans F . D'après le point précédent, $\dim(F \cap G) + \dim(H) = \dim(F)$.
- ▶ Montrons que H est aussi un supplémentaire de G dans $F + G$.
 - ▶ $H \cap G = \{0_E\}$
 - ▶ $H + G = F + G$

Donc on a $H \oplus G = F + G$.

Théorème

Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel de dimension finie et F et G deux sous-espaces vectoriels de E . On s'intéresse aux trois assertions suivantes :

1. $\dim(F) + \dim(G) = \dim(E)$
2. $F \cap G = \{0_E\}$
3. $F + G = E$.

Alors F et G sont supplémentaires dans E si et seulement si DEUX SEULEMENT de ces trois assertions sont vraies. La troisième est alors automatiquement vraie.

Plan de la preuve

- ▶ (1) et (2) \Rightarrow (3) : D'après la formule de Grassmann, $\dim(F + G) = \dim(E)$. De plus, $F + G$ est un sous-espace vectoriel de E , donc $F + G = E$.

Plan de la preuve

- ▶ (1) et (2) \Rightarrow (3) : D'après la formule de Grassmann, $\dim(F + G) = \dim(E)$. De plus, $F + G$ est un sous-espace vectoriel de E , donc $F + G = E$.
- ▶ (2) et (3) \Rightarrow (1) Immédiat par le formule de Grassmann

Plan de la preuve

- ▶ (1) et (2) \Rightarrow (3) : D'après la formule de Grassmann, $\dim(F + G) = \dim(E)$. De plus, $F + G$ est un sous-espace vectoriel de E , donc $F + G = E$.
- ▶ (2) et (3) \Rightarrow (1) Immédiat par le formule de Grassmann
- ▶ (3) et (1) \Rightarrow (2) On a $\dim(F \cap G) = 0$ donc $F \cap G = \{0_E\}$.

Exemple

On pose $F = \text{Vect}((0, 1, 0))$ et

$G = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x + 2y + 3z = 0\}$. Alors F et G sont des espaces supplémentaires de \mathbb{R}^3 .

Sommaire

1. Espace vectoriel de dimension finie

1.1 Famille génératrice

1.2 Notion de bases

2. Problèmes d'existence : base et dimension

2.1 Existence de bases

2.2 Dimension

3. Sous-espace vectoriel et dimension finie

3.1 Dimension d'un sous-espace vectoriel

3.2 Existence de supplémentaires

3.3 Dimension d'une somme de deux sous-espaces vectoriel

3.4 Rang d'une famille de vecteurs

Rang

Définition

Soient E un \mathbb{K} -espace vectoriel pas nécessairement de dimension finie et x_1, \dots, x_n des vecteurs de E . La dimension de $\text{Vect}((x_i)_{1 \leq i \leq n})$ est appelé le **rang** de la famille (x_1, \dots, x_n) . Ce nombre est noté $\text{rang}(x_1, \dots, x_n)$ ou $\text{rg}(x_1, \dots, x_n)$.

Remarques

1. $\text{rang}(x_1, \dots, x_n) \leq n$
2. $\forall x_1, \dots, x_n \in E, \text{rang}(x_1, \dots, x_n) = n \Leftrightarrow (x_i)_{1 \leq i \leq n}$ est libre.

Exemples

1. $\text{rang}((1, 1, 0), (0, 0, 1))=2$

2. $\text{rang}((1, 1, 0), (0, 0, 1), (1, 1, 1))=2$