

HLMA201 Polynômes

Gaëtan Planchon



Université de Montpellier
Faculté des Sciences

13 mars 2017

1. Ensemble des polynômes

- 1.1 Définition
- 1.2 Structure d'espace vectoriel
- 1.3 Produit de deux polynômes
- 1.4 Notation définitive

2. Degré

- 2.1 Définition
- 2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

- 3.1 Structure
- 3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

- 4.1 Substitution
- 4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

5. Substitution à l'indéterminée

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

2.1 Définition

2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

3.1 Structure

3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

4.1 Substitution

4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Ensemble des polynômes

Définition

On appelle polynôme à une indéterminée à coefficient dans \mathbb{K} toute suite d'élément de \mathbb{K} nulle à partir d'un certain rang

Remarques

1. Si $A = (a_k)_{k \in \mathbb{N}}$ est un polynôme à coefficients dans \mathbb{K} , alors :

$$\exists n \in \mathbb{N} : \forall k > n, a_k = 0.$$

On note alors $A = (a_0, a_1, \dots, a_n, 0, 0, \dots)$ et les nombres a_0, a_1, \dots, a_n sont appelés les coefficients du polynôme A .

2. On désigne par 0 le polynôme nul, c'est à dire le polynôme $(0, 0, \dots)$.

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

2.1 Définition

2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

3.1 Structure

3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

4.1 Substitution

4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Théorème

L'ensemble des polynômes à coefficient dans \mathbb{K} est un espace vectoriel pour les lois usuelles de $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$

Plan de la preuve

- ▶ On montre que cet ensemble est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$:
- ▶ Si $A = (a_0, \dots, a_p, 0, \dots)$ et $B = (b_0, \dots, b_n, 0, \dots)$ sont des polynômes et λ et μ deux éléments de \mathbb{K} , alors la suite $\lambda A + \mu B$ est nulle (au moins) à partir du rang $\max(p, n) + 1$.

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

2.1 Définition

2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

3.1 Structure

3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

4.1 Substitution

4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Etant donnés $A = (a_k)$ et $B = (b_k)$ deux polynômes, on définit la suite $C = (c_k)$ en posant :

$$\forall k \in \mathbb{N}, c_k = \sum_{i=0}^k a_i b_{k-i}$$

Exemples

1. Si $A = (1, 2, 3, 0, \dots)$ et $B = (1, 1, 0, \dots)$ alors $C = (1, 3, 5, 3, 0, \dots)$.
2. Si $A = (1, 0, 0, \dots)$ et $B = (1, 2, 3, 4, 0, \dots)$ alors $C = (1, 2, 3, 4, 0, \dots)$.
3. Si $A = (0, 1, 0, \dots)$ et $B = (1, 2, 3, 4, 0, \dots)$ alors $C = (0, 1, 2, 3, 4, 0, \dots)$.

Proposition

On reprend les notations précédentes. Si

$$\forall k > p_0, a_k = 0 \quad \text{et} \quad \forall k > q_0, b_k = 0,$$

alors la suite C définie précédemment vérifie :

$$\forall k > p_0 + q_0, c_k = 0 \quad \text{et} \quad c_{p_0+q_0} = a_{p_0} b_{q_0}$$

C est donc un polynôme.

Preuve

- ▶ Soit $k > p_0 + q_0$. On considère un couple (i, j) tel que $i + j = k$. Alors $i > p_0$ ou $j > q_0$. Tous les termes de la somme $\sum_{i+j=k} a_i b_j$ sont nuls.
- ▶ Si $k = p_0 + q_0$. Le seul terme de la somme $\sum_{i+j=k} a_i b_j$ qui est non nul est $a_{p_0} b_{q_0}$. Ce terme est égal à $c_{p_0+q_0}$.

Définition

Le polynôme C précédemment défini est appelé le produit de A par B et est noté $A \times B$ ou AB .

Remarques

1. On définit ainsi une loi de composition interne
2. Cette loi est
 - ▶ commutative
 - ▶ associative
 - ▶ possède un élément neutre : le polynôme $(1, 0, 0, \dots)$
 - ▶ distributive par rapport à l'addition
 - ▶ vérifie : pour tous polynômes A et B , pour tout $\lambda \in \mathbb{K}$,

$$(\lambda A) \times B = A \times (\lambda B) = \lambda(A \times B)$$

3. Muni des lois précédentes, l'ensemble des polynômes à coefficients dans \mathbb{K} est une *algèbre* commutative

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

2.1 Définition

2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

3.1 Structure

3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

4.1 Substitution

4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Notation

On note X le polynôme $(0, 1, 0, 0, \dots)$ et X^0 le polynôme $(1, 0, 0, \dots)$.

On a alors $X \times X = X^2 = (0, 0, 1, 0, 0, \dots)$ et par récurrence, on montre que pour tout entier naturel k ,

$$X^k = (0, 0, \dots, 0, 1, 0, 0, \dots)$$

On peut alors noter un polynôme $A = (a_0, a_1, \dots, a_n, 0, 0, \dots)$:

$$A = \sum_{k=0}^n a_k X^k.$$

L'ensemble des polynômes à coefficient dans \mathbb{K} se note $\mathbb{K}[X]$.

On peut réécrire les énoncés précédents :

- Le polynôme $A = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ est nul si et seulement si tous les a_k sont nuls ;

- Si $A = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ et $B = \sum_{k=0}^m b_k X^k$, alors

$$A + B = \sum_{k=0}^{\max(n,m)} (a_k + b_k) X^k;$$

- Si $A = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ et $B = \sum_{k=0}^m b_k X^k$, alors

$$AB = \sum_{k=0}^{n+m} \left(\sum_{i+j=k} a_i b_j \right) X^k;$$

Remarques

1. On appelle monôme tout polynôme du type λX^k ;
2. On appelle polynôme constant tout polynôme du type $(\lambda, 0, 0, \dots) = \lambda X^0$ que l'on notera simplement λ .

Sommaire

1. Ensemble des polynômes
2. Degré
 - 2.1 Définition
 - 2.2 Opérations sur les polynômes et degré
3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$
4. Fonctions polynomiales et racine
5. Substitution à l'indéterminée

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

2.1 Définition

2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

3.1 Structure

3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

4.1 Substitution

4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Soit A un polynôme non nul. L'ensemble $\{k \in \mathbb{N}, a_k \neq 0\}$ est une partie non vide de \mathbb{N} et majorée, donc admet un plus grand élément.

Définition

Soit $A \in \mathbb{K}[X]$. On définit le degré de A , noté $\deg(A)$ par :

$$\deg(A) = \begin{cases} \max\{k \in \mathbb{N}, a_k \neq 0\} & \text{si } A \neq 0 \\ -\infty & \text{si } A = 0. \end{cases}$$

Remarques

- ▶ Un polynôme $A = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ est de degré n si et seulement si $a_n \neq 0$;
- ▶ Dans ce cas, a_n est le *coefficient dominant*;
- ▶ Si le coefficient dominant est 1, alors on dit que le polynôme A est unitaire.

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

2.1 Définition

2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

3.1 Structure

3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

4.1 Substitution

4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Proposition

Etant donnés A et B dans $\mathbb{K}[X]$, on a :

1. $\deg(A + B) \leq \max(\deg(A), \deg(B))$;
2. $\deg(AB) = \deg(A) + \deg(B)$.

Polynôme dérivé

Définition

Soit $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ un polynôme de degré $n \geq 0$. On appelle **polynôme dérivé** de P le polynôme :

$$P' = \sum_{k=0}^n k a_k X^{k-1} = \sum_{k=1}^{n-1} (k+1) a_{k+1} X^k$$

Le polynôme dérivé du polynôme nul est le polynôme nul.

Proposition

Pour tout polynôme P , on a $\deg(P') = \deg(P) - 1$.

Intégrité de $\mathbb{K}[X]$

Théorème

$\forall P, Q \in \mathbb{K}[X],$

$$(PQ = 0 \Rightarrow P = 0 \text{ ou } Q = 0)$$

Preuve

Soit P et Q deux polynômes tels que $PQ = 0$. Alors $\deg(PQ) = -\infty$. Par ailleurs, $\deg(PQ) = \deg(P) + \deg(Q)$ donc nécessairement, $\deg(P) = -\infty$ ou $\deg(Q) = -\infty$.

Remarque

Ce résultat est faux sur $M_n(\mathbb{K})$, sur $\mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R})$...

Sommaire

1. Ensemble des polynômes
2. Degré
3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$
 - 3.1 Structure
 - 3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$
4. Fonctions polynomiales et racine
5. Substitution à l'indéterminée

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

2.1 Définition

2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

3.1 Structure

3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

4.1 Substitution

4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Définition

Soit n un entier naturel. On note $\mathbb{K}_n[X]$ l'ensemble des polynômes de degré inférieur ou égal à n .

Exemples

1. Les polynômes constants sont $\mathbb{K}_n[X]$, pour tout entier naturel n . En particulier le polynôme nul est dans tous les $\mathbb{K}_n[X]$.
2. $X^2 - 2 + 1 \in \mathbb{K}_2[X]$

Proposition

Pour tous entiers naturels n et m , on a

$$n \leq m \Rightarrow \mathbb{K}_n[X] \subset \mathbb{K}_m[X] \subset \mathbb{K}[X]$$

Théorème

Soit n un entier naturel. $\mathbb{K}_n[X]$ est un espace vectoriel de dimension (finie) $n + 1$. Sa base canonique est la famille $(1, X, \dots, X^n)$.

Preuve

- ▶ On montre que $\mathbb{K}_n[X]$ est un sous-espace vectoriel de $\mathbb{K}[X]$:
 - ▶ $\mathbb{K}_n[X] \neq \emptyset$ car le polynôme nul est dans $\mathbb{K}_n[X]$
 - ▶ Soient P et Q deux éléments de $\mathbb{K}_n[X]$, λ, μ deux scalaires. Alors $\deg(\lambda P + \mu Q) \leq \max(\deg(P); \deg(Q))$ donc $\lambda P + \mu Q \in \mathbb{K}_n[X]$.

- ▶ Montrons que la famille $(1, X, \dots, X^n)$ est une base de $\mathbb{K}_n[X]$.
 - ▶ Par définition de $\mathbb{K}_n[X]$, c'est une famille génératrice de $\mathbb{K}_n[X]$.
 - ▶ C'est aussi une famille libre, car si $\lambda_0 + \lambda_1 X + \dots + \lambda_n X^n = 0$, alors le polynôme $(\lambda_0, \lambda_1, \dots, \lambda_n, 0, 0, \dots)$ est le polynôme nul, donc $\lambda_0 = \lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0$.

La famille $(1, X, \dots, X^n)$ est une base de $\mathbb{K}_n[X]$. Comme elle contient $n + 1$ éléments, on en déduit que

$$\dim(\mathbb{K}_n[X]) = n + 1$$

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

2.1 Définition

2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

3.1 Structure

3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

4.1 Substitution

4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Familles libres de $\mathbb{K}[X]$

Proposition

Toute famille formée de polynômes de degré distincts est une famille libre de $\mathbb{K}[X]$.

Plan de la preuve

- ▶ On considère une famille $\mathcal{F} = (P_0, \dots, P_n)$ une famille de n polynômes de degré distincts
- ▶ $(\forall i, j, i \neq j \Rightarrow \deg(P_i) \neq \deg(P_j))$.
- ▶ Soit $\lambda_0 + \lambda_1 P_1 + \dots + \lambda_n P_n$ une combinaison linéaire nulle de la famille \mathcal{F} . Supposons qu'il existe un entier i tel que $\lambda_i \neq 0$.
- ▶ $\Delta = \{k \in \mathbb{N}, \lambda_k \neq 0\}$ est un ensemble non vide et fini.

Suite de la preuve

- ▶ On note $N = \max\{\deg(P_k), k \in \Delta\}$. Il existe alors un (seul) polynôme de la famille \mathcal{F} de degré N . Notons le P_N .
- ▶
$$P_N = \sum_{k \in \Delta, k \neq N} \mu_k P_k$$
- ▶ $\deg\left(\sum_{k \in \Delta, k \neq N} \mu_k P_k\right) > \deg(P_N)$ ce qui est absurde.

Théorème

Soit (P_0, \dots, P_n) une famille de $n + 1$ polynômes tels que pour tout entier k , $\deg(P_k) = k$ (on dit que c'est une famille échelonnée). Alors cette famille est une base de $\mathbb{K}_n[X]$.

Preuve

Soit (P_0, \dots, P_n) une telle famille.

- ▶ Cette famille est dans $\mathbb{K}_n[X]$
- ▶ C'est une famille libre de $\mathbb{K}[X]$ donc de $\mathbb{K}_n[X]$ car les polynômes sont de degrés distincts.
- ▶ Cette famille contient $n + 1$ vecteurs, et $\dim \mathbb{K}_n[X] = n + 1$.

Conclusion : c'est une base de $\mathbb{K}_n[X]$.

Remarque

Lorsque $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$, les scalaires (a_0, \dots, a_n) sont les coordonnées de P dans la base canonique.

Exemples

1. La famille $(1, X, X(X - 1), X(X - 1)(X - 2))$ est une base de $\mathbb{R}_3[X]$
2. La famille $(1, X - 2, (X - 2)^2, (X - 2)^3)$ est une base de $\mathbb{R}_3[X]$
3. La famille $(1, X, X^3)$ n'est pas une base de $\mathbb{R}_3[X]$, , ni de $\mathbb{R}_2[X]$.

Exercices

1. On considère le polynôme P de $\mathbb{R}_2[X] : P = X^2 - 2x + 1$.
Quelles sont ses coordonnées dans la base canonique ? Dans la base $(1, (X - 1), (X - 1)^2)$?
2. Quelles sont les coordonnées du polynôme $P = 1 - X + 3X^2$ dans la base $(1, X, X(X - 1))$ de $\mathbb{R}_2[X]$?
3. On considère le polynôme P de $\mathbb{R}_4[X]$ dont les coordonnées dans la base $(1, (X - 1), (X - 1)^2, (X - 1)^3, (X - 1)^4)$ sont
$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$
. Quels sont ses coordonnées dans la base canonique de $\mathbb{R}_4[X]$?

Sommaire

1. Ensemble des polynômes
2. Degré
3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$
4. Fonctions polynomiales et racine
 - 4.1 Substitution
 - 4.2 Racine d'un polynôme
5. Substitution à l'indéterminée

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

2.1 Définition

2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

3.1 Structure

3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

4.1 Substitution

4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Définition

Soit P un élément de $\mathbb{K}[X]$, $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$. Pour $\alpha \in \mathbb{K}$, on définit :

$$P(\alpha) = \sum_{k=0}^n a_k \alpha^k$$

On dit que l'on substitue α à X .

Définition

Si P est un polynôme non nul à coefficients dans \mathbb{K} , de degré n , la fonction

$$\tilde{P} : \begin{cases} \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K} \\ x \mapsto P(x) \end{cases}$$

est la fonction polynomiale associée à P

Sommaire

1. Ensemble des polynômes

1.1 Définition

1.2 Structure d'espace vectoriel

1.3 Produit de deux polynômes

1.4 Notation définitive

2. Degré

2.1 Définition

2.2 Opérations sur les polynômes et degré

3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$

3.1 Structure

3.2 Bases de $\mathbb{K}_n[X]$

4. Fonctions polynomiales et racine

4.1 Substitution

4.2 Racine d'un polynôme

5. Substitution à l'indéterminée

Définition

Soit $P \in \mathbb{K}[X]$, et soit $\alpha \in \mathbb{K}$. On dit que α est une *racine* de P lorsque $\tilde{P}(\alpha) = 0$.

Exemples

1. 2 est une racine du polynôme $P = X^3 - 6X^2 + 11X - 6$
2. $-\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2}$ est une racine dans \mathbb{C} de $P = X^2 + X + 1$
3. $1 + i$ est une racine dans \mathbb{C} du polynôme $X^2 + iX - 3i + 1$
4. Le polynôme $X^2 + 1$ n'a pas de racine dans \mathbb{R} mais a deux racines dans \mathbb{C} .

Théorème

Soit P un polynôme à coefficient dans \mathbb{K} , et soit $\alpha \in \mathbb{K}$. Alors α est une racine de P si et seulement si il existe $Q \in \mathbb{K}[X]$ tel que $P = (X - \alpha)Q$.

Plan de la preuve

(\Leftarrow) C'est évident : S'il existe un polynôme Q tel que $P = (X - \alpha)Q$, alors $\tilde{P}(\alpha) = (\alpha - \alpha)\tilde{Q}(\alpha) = 0$

Suite de la preuve

(\Rightarrow) Soit α une racine de P . On suppose $P \neq 0$ et on note n le degré de P .

- ▶ On considère la famille $(1, (X - \alpha), (X - \alpha)^2, \dots, (X - \alpha)^n)$.
- ▶ C'est une base de $\mathbb{K}_n[X]$, et $P \in \mathbb{K}_n[X]$
- ▶ Il existe donc $(\lambda_0, \dots, \lambda_n)$ $n + 1$ scalaires tels que

$$P = \lambda_0 + \lambda_1(X - \alpha) + \dots + \lambda_n(X - \alpha)^n.$$

- ▶ Comme $\tilde{P}(\alpha) = 0$, on en déduit que $\lambda_0 = 0$.
- ▶ Alors $P = \lambda_1(X - \alpha) + \dots + \lambda_n(X - \alpha)^n = (X - \alpha)Q$

Exercice

Déterminer les racines dans \mathbb{R} du polynôme

$$P = X^3 - 3X^2 - 13X + 15$$

Conséquence

Théorème

Soit n un entier naturel. Un polynôme de degré n à coefficients dans \mathbb{K} a au plus n racines distinctes dans \mathbb{K} .

Preuve

Soit $P \in \mathbb{K}_n[X]$. Supposons que P admette $n + 1$ racines distinctes $\alpha_1, \dots, \alpha_{n+1}$. On montre qu'alors, il existe un polynôme Q tel que $P = (X - \alpha_1) \dots (X - \alpha_{n+1})Q$ et donc, $\deg(P) = n \geq n + 1$ ce qui est absurde.

La formule de Taylor pour les polynômes

Théorème

Pour tout polynôme P de degré n , pour tout $a \in \mathbb{K}$,

$$P = \sum_{k=0}^n \frac{P^{(k)}(a)}{k!} (X - a)^k$$

où $P^{(k)}$ désigne le polynôme dérivée k fois de P .

Preuve

Soit P un polynôme de degré n , et $a \in \mathbb{K}$.

- ▶ La famille $(1, (X - a), (X - a)^2, \dots, (X - a)^n)$ est une base de $\mathbb{K}_n[X]$.
- ▶ Donc il existe $(n + 1)$ éléments de \mathbb{K} unique tels que
$$P = \lambda_0 + \lambda_1(X - a) + \lambda_2(X - a)^2 + \dots + \lambda_n(X - a)^n.$$
- ▶ On montre que $\lambda_0 = P(a)$, puis que $\lambda_1 = P'(a)$, puis que pour tout entier k , $\lambda_k = \frac{P^{(k)}(a)}{k!}$.

Remarques

1. Un polynôme peut ne pas avoir de racine dans \mathbb{R} (ce n'est pas vrai dans \mathbb{C})
2. La fonction \cos n'est pas une fonction polynomiale
3. Tout polynôme à coefficient dans \mathbb{R} de degré impair admet une racine réelle

Racines dans \mathbb{C}

Théorème de d'Alembert Gauss

Tout polynôme à coefficient dans \mathbb{K} admet au moins une racine dans \mathbb{C} .

Exemple

- ▶ $\frac{1}{\sqrt{2}} + \frac{1}{\sqrt{2}}i$ est une racine de $X^4 + 1$
- ▶ i est une racine de $X^3 + (-3 - 4i)X^2 + (-3 + 8i)X + 5$

Proposition

Soit $P \in \mathbb{R}[X]$. Pour tout $\alpha \in \mathbb{C}$,

$$P(\alpha) = 0 \Leftrightarrow P(\bar{\alpha}) = 0.$$

Exercice

En remarquant que $1 + i$ est une racine de $P = X^3 + X^2 - 4X + 6$, trouver les racines de P puis factoriser P dans $\mathbb{R}[X]$.

Sommaire

1. Ensemble des polynômes
2. Degré
3. L'espace $\mathbb{K}_n[X]$
4. Fonctions polynomiales et racine
5. Substitution à l'indéterminée

On considère un \mathbb{K} - espace vectoriel A , muni en plus d'une loi interne \times qui est

- ▶ Associative,
- ▶ Possède un élément neutre
- ▶ distributive par rapport à la loi $+$

Soit $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ un polynôme.

Définition

Pour tout élément x de A , on appelle résultat de la substitution de x à l'indéterminée X l'élément de A :

$$P(x) = a_0 \cdot 1 + \sum_{k=1}^n a_k x^k$$

où 1 est l'élément neutre de A pour la loi \times .

Exemples

1. Le cas $A = \mathbb{R}$ a déjà été vu
2. $A = \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$
3. $A = \mathbb{K}[X]$. Par exemple, on peut considérer $P(Q)$ avec $P \in K[X]$ et $Q \in K[X]$.