

corrigé examen mai 2026

Ex 1

1- par définition l'erreur de consistance est définie par

$$\varepsilon(h) := y(t_0+h) - y(t_0) - h f\left(t_0 + \frac{h}{2}, y(t_0) + \frac{h}{2} f(t_0, y(t_0))\right)$$

Effectuons un développement de Taylor :

$$y(t_0+h) = y(t_0) + h y'(t_0) + \frac{h^2}{2} y''(t_0) + O(h^3)$$

on sait que  $y'(t) = f(t, y(t))$  donc en dérivant  $\% t$

$$y''(t) = \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial y} y'(t) = \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial y} f(t, y(t))$$

Développons également  $f\left(t_0 + \frac{h}{2}, y(t_0) + \frac{h}{2} f(t_0, y(t_0))\right)$

$$f\left(t_0 + \frac{h}{2}, y(t_0) + \frac{h}{2} f(t_0, y(t_0))\right) = f(t_0, y(t_0)) + \frac{h}{2} \frac{\partial f}{\partial t}(t_0, y(t_0)) + \frac{h}{2} f(t_0, y(t_0)) \frac{\partial f}{\partial y}(t_0, y(t_0)) + O(h^2)$$

$$\text{Ainsi } \varepsilon(h) = h f(t_0, y(t_0)) + \frac{h^2}{2} \left( \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial y} f \right) - h \left( f(t_0, y(t_0)) + \frac{h}{2} \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{h}{2} f \frac{\partial f}{\partial y} \right) + O(h^3)$$

il reste

$$\varepsilon(h) = O(h^3)$$

2- soit  $\phi: y \mapsto f\left(t_n + \frac{h}{2}, y + \frac{h}{2} f(t_n, y)\right)$

$$|\phi(y) - \phi(z)| = \left| f\left(t_n + \frac{h}{2}, y + \frac{h}{2} f(t_n, y)\right) - f\left(t_n + \frac{h}{2}, z + \frac{h}{2} f(t_n, z)\right) \right|$$

utilisons le fait que  $f$  est lipschitz de rapport  $L$  :

$$|\phi(y) - \phi(z)| \leq L \left| y + \frac{h}{2} f(t_n, y) - z - \frac{h}{2} f(t_n, z) \right|$$

$$\leq L |y - z| + L \frac{h}{2} |f(t_n, y) - f(t_n, z)|$$

$$\leq L |y - z| + L^2 \frac{h}{2} |y - z| \leq L \left(1 + \frac{Lh}{2}\right) |y - z|$$

Donc  $\phi$  est  $L \left(1 + \frac{Lh}{2}\right)$ -lipschitz

3- le schéma du point milieu est un schéma à un pas

de la forme  $Y_{n+1} = Y_n + h \bar{\Phi}(t_n, Y_n; h)$  avec  $\bar{\Phi}$  lipschitz  $\% y$

d'après la question 2. C'est un schéma consistant dont

l'erreur de consistance est  $O(h^3)$ .

D'après le théorème de convergence des schémas à un pas, le schéma du point milieu est convergent et d'ordre  $3-1=2$  ce qui signifie précisément :

$$\max_{0 \leq t_n \leq T} |y(t_n) - y_n| = O(h^2)$$

Ex 2 considérons les polynômes associés au schéma de Nyström :

$$y_{m+3} = y_{m+1} + h \left( \frac{7}{3} f_{m+2} - \frac{2}{3} f_{m+1} + \frac{1}{3} f_m \right)$$

$$p(z) = z^3 - z = z(z-1)(z+1) ; \quad \sigma(z) = \frac{7}{3}z^2 - \frac{2}{3}z + \frac{1}{3}$$

1. Les racines de  $f$  sont  $0, 1, (-1)$  donc de module  $\leq 1$   
De plus  $1$  et  $(-1)$  sont racines simples. La condition de stabilité est vérifiée.

2.  $\sigma(1) = 2$        $p(1) = 0$        $p'(1) = 2 = \sigma(1)$   
la condition de consistance est vérifiée.

3. Estimons l'erreur de consistance.

$$\varepsilon(h) := y(t_0+h) - y(t_0-h) - h \left( \frac{7}{3} y'(t_0) - \frac{2}{3} y'(t_0-h) + \frac{1}{3} y'(t_0-2h) \right)$$

Effectuons des développements de Taylor

$$y(t_0+h) = y(t_0) + h y'(t_0) + \frac{h^2}{2} y''(t_0) + \frac{h^3}{6} y'''(t_0) + O(h^4)$$

$$y(t_0-h) = y(t_0) - h y'(t_0) + \frac{h^2}{2} y''(t_0) - \frac{h^3}{6} y'''(t_0) + O(h^4)$$

$$y'(t_0-h) = y'(t_0) - h y''(t_0) + \frac{h^2}{2} y'''(t_0) + O(h^3)$$

$$y'(t_0-2h) = y'(t_0) - 2h y''(t_0) + 2h^2 y'''(t_0) + O(h^3)$$

$$\begin{aligned} \varepsilon(h) &= 2h y'(t_0) + \frac{h^3}{3} y'''(t_0) - h \left( \frac{7}{3} - \frac{2}{3} + \frac{1}{3} \right) y'(t_0) - h^2 \left( \frac{2}{3} - \frac{2}{3} \right) y''(t_0) \\ &\quad + h^3 \left( \frac{1}{3} - \frac{2}{3} \right) y'''(t_0) + O(h^4) \end{aligned}$$

$$\varepsilon(h) = O(h^4)$$

4. D'après le théorème de Dahlquist, le schéma de Nyström est

stable et consistant donc il est convergent. Comme l'erreur de consistance est  $O(h^4)$ , c'est un schéma d'ordre 3.

Ex 3 1. les courbes caractéristiques sont les solutions de

$$\begin{cases} \frac{dX}{dt} = X-1 \\ X(0) = x_0 \end{cases}$$

2. Ce sont des équations différentielles linéaires du 1<sup>er</sup> ordre.

les solutions de l'équation homogène sont

$$X(t) = \lambda e^t, \lambda \in \mathbb{R}$$

une solution particulière évidente est  $X(t) = 1$

Donc la solution générale est  $X(t) = 1 + \lambda e^t, \lambda \in \mathbb{R}$

on veut  $X(0) = x_0$  donc  $x_0 = 1 + \lambda$

Ainsi 
$$\underline{X(t) = 1 + (x_0 - 1)e^t}$$

3. Soit  $v(t) = u(X(t), t)$

$$\begin{aligned} \frac{dv}{dt} &= u_t + u_x X'(t) = u_t + u_x (X(t) - 1) \\ &= u_t(X(t), t) + (X(t) - 1) u_x(X(t), t) \\ &= 0 \end{aligned}$$

donc  $v(t) = \text{const} = v(0) = u(x_0, 0) = f(x_0)$

Donc  $u(1 + (x_0 - 1)e^t, t) = f(x_0)$

posons  $x = 1 + (x_0 - 1)e^t \Leftrightarrow x_0 - 1 = e^{-t}(x - 1)$   
 $\Leftrightarrow x_0 = 1 + e^{-t}(x - 1)$

Donc  $\boxed{u(x, t) = f(1 + e^{-t}(x - 1))}$  est la solution de l'EDP.

On vérifie bien en particulier  $u(x, 0) = f(x)$ .

4. quand  $t \rightarrow +\infty$   $1 + e^{-t}(x - 1) \rightarrow 1$   
donc  $u(x, t) \rightarrow f(1)$  par continuité de  $f$ .

Ex 4

$$1. \quad \frac{u_j^{m+1} - u_j^m}{\delta t} = \psi \left( \frac{u_{j-1}^m - 2u_j^m + u_{j+1}^m}{\delta x^2} \right)$$

$$\text{donc } u_j^{m+1} = u_j^m + \frac{\psi \delta t}{\delta x^2} (u_{j-1}^m - 2u_j^m + u_{j+1}^m)$$

$$u_j^{m+1} = \frac{\psi \delta t}{\delta x^2} u_{j-1}^m + (1 - 2\psi \delta t) u_j^m + \frac{\psi \delta t}{\delta x^2} u_{j+1}^m$$

$$= r u_{j-1}^m + (1 - 2r) u_j^m + r u_{j+1}^m$$

2 - l'erreur de consistance du schéma est donné par

$$\varepsilon(\delta t, \delta x) := u(x_j, t_m + \delta t) - r u(x_{j-1}, t_m) - (1 - 2r) u(x_j, t_m) - r u(x_{j+1}, t_m)$$

Effectuons un développement de Taylor à 2 variables.

$$u(x_j, t_m + \delta t) = u(x_j, t_m) + \delta t u_t(\cdot) + O(\delta t^2)$$

$$u(x_{j-1}, t_m) = u(x_j, t_m) - \delta x u_x + \frac{1}{2} \delta x^2 u_{xx} - \frac{\delta x^3}{6} u_{xxx} + O(\delta x^4)$$

$$u(x_{j+1}, t_m) = u(x_j, t_m) + \delta x u_x + \frac{1}{2} \delta x^2 u_{xx} + \frac{1}{6} \delta x^3 u_{xxx} + O(\delta x^4)$$

$$\varepsilon(\delta t, \delta x) = \delta t u_t(\cdot) - r \delta x^2 u_{xx} - 2r O(\delta x^4) + O(\delta t^2)$$

$$= \delta t (u_t - \psi u_{xx}) + O(\delta t^2) - 2\psi \delta t O(\delta x^2)$$

$$\varepsilon(\delta t, \delta x) = \underbrace{0}_{\text{u solution de l'EDP}} O(\delta t^2) + O(\delta t \delta x^2)$$

3 - si  $r \leq \frac{1}{2}$   $u_j^{m+1}$  est combinaison barycentrique de  $u_{j-1}^m, u_j^m, u_{j+1}^m$

$$\text{donc } \min(u_{j-1}^m, u_j^m, u_{j+1}^m) \leq u_j^{m+1} \leq \max(u_{j-1}^m, u_j^m, u_{j+1}^m)$$

$$\inf_k (u_k^m) \leq u_j^{m+1} \leq \sup_k (u_k^m)$$

Par récurrence immédiate on en déduit

$$\inf_k (u_k^0) \leq u_j^m \leq \sup_k (u_k^0)$$

$$4. \text{ Calculons } u_j^1 = r e^{ik(j-1)\delta x} + (1-2r)e^{ikj\delta x} + r e^{ik(j+1)\delta x}$$

$$u_j^1 = e^{ikj\delta x} \left( r e^{-ik\delta x} + (1-2r) + r e^{ik\delta x} \right)$$

$$u_j^1 = u_j^0 \left( (1-2r) + 2r \cos(k\delta x) \right)$$

$$u_j^1 = u_j^0 \left( 1 - 2r(1 - \cos(k\delta x)) \right)$$

$$u_j^1 = u_j^0 \left( 1 - 4r \sin^2(k\delta x) \right)$$

posons  $G(k) = 1 - 4r \sin^2(k\delta x)$

Par récurrence on montre que  $u_j^m = u_j^0 \cdot (G(k))^m$   
 En effet la relation est vraie pour  $m=0$   
 et l'hérédité se démontre comme le cas  $m=1$ .

$$5. \quad |G(k)| \leq 1 \Leftrightarrow -1 \leq G(k) \leq 1$$

$$\Leftrightarrow 4r \sin^2(k\delta x) \leq 2$$

$$\Leftrightarrow r \sin^2(k\delta x) \leq \frac{1}{2}$$

Si on veut que cela soit vrai  $\forall k$ , il faut et il suffit  
 que  $\boxed{r \leq \frac{1}{2}}$